

FICHE DE POSTE

Intitulé de poste : Ingénieur en robotique	
Corps et grade : Ingénieur d'études classe normale / Catégorie A	Service : Plateforme Technologique
Supérieur hiérarchique direct : Responsable adjoint de la Plateforme Technologique en charge de la mécanique	

Le contexte de la situation de travail
SIGMA Clermont est une école d'ingénieurs intégrée à Clermont Auvergne INP (Établissement public d'enseignement supérieur et centre d'ingénierie de l'Université Clermont Auvergne). Elle forme des ingénieurs de haut niveau dans différents domaines des sciences de l'ingénieur (chimie, mécanique, génie industriel, matériaux, structures, génie des procédés, robotique).
Missions principales :
- Mise en œuvre et suivi des équipements de robotique - Assurer la mise en œuvre, le suivi de maintenance des moyens de robotique (robots industriels, cobots, robots mobiles et équipements associés) de la plateforme technologique - Apporter une expertise technique sur les projets mécatroniques - Mettre en place et assurer le suivi et l'évolution de travaux pratiques sur ces équipements - Agir dans les missions plus larges d'aide et de soutien à la formation, à la recherche et au transfert de technologie de l'établissement et des laboratoires de recherche associés - Gérer des dossiers d'achat en machines et équipements techniques - En collaboration avec le reste de l'équipe technique, organiser et éventuellement mener les interventions de maintenance préventive et les interventions de dépannage - Etudier les risques liés aux machines, assurer la sécurité autour des divers équipements, en veillant à la mise en œuvre des règles d'hygiène et sécurité

Activités
- Former et conseiller les utilisateurs pour la mise en œuvre des robots, la conception et la réalisation d'ensembles mécatroniques - Mettre en place et intégrer des équipements liés à la robotique - Proposer des voies d'évolutions techniques, et d'usages des matériels - Participer aux actions de recherche (développements spécifiques, campagnes d'essais, formations des doctorants etc.) et mener des actions de prestations industrielles - Accompagner les projets étudiants autour de la robotique et aussi de la mécatronique (mise en œuvre et programmation de microcontrôleurs, capteurs, actionneurs etc.) - Assurer le suivi des logiciels scientifiques spécifiques dédiés à la robotique et à la programmation de microcontrôleurs en lien avec la DSI (Direction des Systèmes d'Information) - Prendre en charge l'implantation et la mise en œuvre des équipements relevant de technologies nouvelles en robotique - Rédiger des rapports d'essai et de contrôle, constituer des dossiers techniques - Appliquer et aider au déploiement de la démarche qualité du service - Coordonner l'exploitation et gérer les moyens techniques - Responsabilité des équipements techniques dont il a la charge

Compétences et aptitudes requises

Connaissances

- Expertise dans les domaines de la robotique et de la mécatronique
- Connaître les normes en matière de mécanique générale et de fabrication (tolérances, ajustements, etc.)
- Avoir des connaissances en développement informatique (Linux, C++, JavaScript, Python)

Compétences opérationnelles

- Maîtriser la programmation et l'utilisation de robots industriels (ABB, UR, DOOSAN)
- Maîtriser l'outil informatique en particulier pour la programmation et l'utilisation de microcontrôleurs

Compétences techniques

- Mettre à jour constamment, et développer ses compétences techniques dans son domaine d'activité
- Conseiller et soutenir techniquement étudiants et enseignants dans son domaine de compétence
- Rédiger des procédures, rapports d'essais, fiches au poste etc.

Compétences comportementales

- Travail en autonomie et en équipe

Objectifs du poste et contributions attendues du titulaire du poste :

- Répondre aux besoins des usagers
- Accompagner dans ses compétences les activités de formation de recherche et de transfert de technologie
- S'assurer du fonctionnement des équipements et de leur disponibilité
- Planifier les activités sur les équipements
- Collaborer et contribuer aux projets menés avec les équipes techniques, enseignantes et de recherche
- Être force de proposition dans le cadre des projets techniques, mais aussi des plans d'investissement à court et moyen terme

Les difficultés, spécificités et les contraintes du poste :

- Assurer la continuité de service aux usagers
- Respecter les consignes de sécurité dans la mise en œuvre des équipements et dans les opérations de manutention
- Porter les équipements de protection individuels lorsque nécessaire

Diplôme – Formation professionnelle

Diplôme minimum exigé : Licence

Domaine de formation souhaité : mécanique, robotique

Modalités du contrat de travail

- Poste à pourvoir au 1er septembre 2026
- Contrat de 37h30/semaine, 49 jours de congés annuels
- Possibilité de quelques déplacements en France métropolitaine
- Durée du contrat : CDD de 12 mois
- Rémunération en référence aux grilles de la Fonction Publique : INM 395 soit 1 944,50 €brut/mois
- Prime possible de 150€ à 300€, selon expérience
- Participation aux frais de transports en commun
- Contrat collectif de protection sociale complémentaire (PSC) en santé

Pour postuler

Veillez faire parvenir un CV et une lettre de motivation au plus tard le 29/06/2026 à l'attention de Mme la Directrice Générale de Clermont Auvergne INP par mail à : recrutements@clermont-auvergne-inp.fr